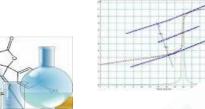
بسم الله الرحمان الرحيم

ما ينبغي أن تعرفه في الفيزياء و الكيمياء من أجل اجتياز امتحان البكالوريا بنجاح









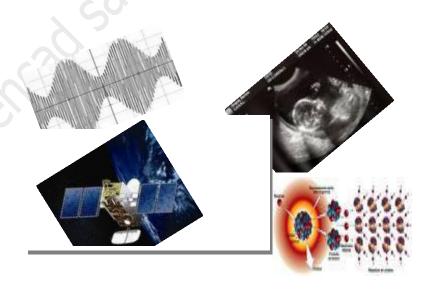


<u>الأستاذ: ىنساعد صلاح الدين</u>

http://phychi.voila.net

PCtaroudant 2012





تقديم

اذا كان الهم الأساسي للتلميذ في السنة النهائية من سلك البكالوريا هو كيف يحضر نفسه لاجتياز الامتحان الوطني ؟ فان همنا الذي هو جزء أساسي من مسؤوليتنا هو كيف نساعده ؟ لهذا الغرض قمنا بتحضير هذا الملخص و الذي يحتوي على النقط الأساسية الواجب على التلمي<mark>ذ استيعابها .</mark>



I. الموجات

1. انتشار موجة ميكانيكية

- الموجة: هي انتقال الطاقة دون المادة
- الموجة الميكانيكية المتوالية: هي انتقال لنفس التشوه دون خمود أو انعكاس حيث تعيد جميع نقط وسط الانتشار نفس حركة المنبع
 - الموجة الطولية: تهتز فيها نقط الوسط المادي في نفس اتجاه انتشار الموجة
 - الموجة العرضية: تهتز فيها نقط الوسط المادي عموديا على اتجاه انتشار الموجة
 - التاخر الزمني: تعيد نقطة M من وسط الانتشار نفس حركة المنبع S بعد تاخر زمنيau حيث: **M** و m/s المسافة الفاصلة بين المنبع و النقطة au
 - ${f t}$ حيث ${f d}$ المسافة المقطوعة من طرف الموجة و ${f V}={f d}$ المدة الزمنية المستغرقة
 - سرعة انتشار موجة ميكانيكية دورية: $V=rac{\lambda}{T}=\lambda N$ حيث λ طول الموجة و N تردد الموجة و T دور الموجة وهي المدة الزمنية لقطع المسافة **λ** Mو N تهتزان على توافق في الطور $MN = k\lambda$

او N تهتزان على تعاكس في الطور N M $= k\lambda + \frac{\lambda}{2}$

حیود موجة میکانیکیة:

 $approx\lambda$ a يتغير اتجاه انتشار موجة ميكانيكية عندما تصادف حاجزا به فتحة عرضها

الوسط المبدد: هو كل وسط تتعلق فيه سرعة إنتشارالموجة بترددها

2. انتشار موجة ضوئية ّ

- $\mathcal{C} pprox 3.10^8 m/s$ سرعة انتشار الموجات الضوئية في الفراغ •
- سرعة انتشار موجة ضوئية $\frac{\lambda}{T} = \lambda$ حيث λ طول الموجة و N تردد الموجة و T دور الموجة
- معامل الانكسار لوسط شفاف $n=rac{\mathcal{C}}{v}$ حيث ٧ سرعة الموجة في وسط و \mathbb{C} سرعة الموجة في الفراغ
- في الأوساط المادية يعبر عن طول الموجة λ في وسط معامل انكساره n ب: $\lambda_0 = \lambda = \lambda$ حيث λ_0 طول λ_0 الموجة في الفراغ
- حيود موجة أحادية اللون يتغير اتجاه انتشار الموجة الضوئية عند وصولها إلى حاجز ذي فتحة عرضها صغير
- $oldsymbol{ heta} = rac{f \lambda}{a} = rac{f L}{2f D}$ نعبر عن $oldsymbol{ heta}$ الفرق الزاوي بين مركز البقعة المركزية المضيئة و أول بقعة مظلمة بالعلاقة:
 - $L = \frac{2\lambda D}{a}$ يعبر عن L عرض البقعة المركزية بالعلاقة \bullet العلاقات المميزة للموشور:

A = r + r' D = i + i' - A $n \cdot \sin r' = \sin i'$ $n \cdot \sin i = n \cdot \sin r$

الفيزياء النووية

1. التناقص الإشعاعي

النشاط الإشعاعي:

 4_2He تفتت غير مرتقب في الزمن لنويدة مشعة لتتحول إلى نويدة متولدة أكتر استقرارا مع انبعاث. نواة الهيليوم أو إلكترون ${}^0_{-1}e$

$^{A_1}_{Z_1}X_1 + ^{A_2}_{Z_2}X_2 o ^{A_3}_{Z_3}X_3 + ^{A_4}_{Z_4}X_4$ معادلة التحول النووي	قانون سـودي
$A_1 + A_2 = A_3 + A_4$	إنحفاض عدد النويات A
$Z_1 + Z_2 = Z_3 + Z_4$	إنحفاض عدد الشحنة Z

معادلة التحول النووي	النشاط الإشعاعي
$_{Z}^{A}X \rightarrow _{Z-2}^{A-4}Y + _{2}^{4}He$	النشاط الإشعاعي α
${}_{Z}^{A}X \rightarrow {}_{Z+1}^{A}Y + {}_{-1}^{0}e$	$oldsymbol{eta}^-$ النشاط الإشعاعي
${}_{Z}^{A}X \rightarrow {}_{Z-1}^{A}Y + {}_{1}^{0}e$	$oldsymbol{eta}^{^+}$ النشاط الإشعاعي
$_{Z}^{A}Y^{*} ightarrow _{Z}^{A}Y+\gamma$	γ النشاط الإشعاعي

 $oldsymbol{a}$ ملحوظة : النشاط الإشعاعي γ هو انبعاث فوتونات ذات طاقة كبيرة نتيجة فقدان النواة لإثارتها

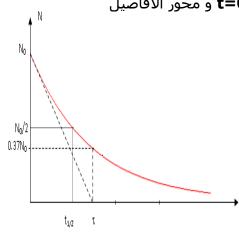
قانون التناقص الإشعاعي	
عدد النوى المتبقية و N_0 عدد النوى البدئية $N(t)$	$N(t) = N_0. e^{-\lambda t}$
الكتلة المتبقية و m_0 الكتلة البدئية $m(t)$	$m(t) = m_0. e^{-\lambda t}$
كمية المادة المتبقية و n_0 كمية البدئية المادة البدئية	$n(t) = n_0. e^{-\lambda t}$
عدد النوى المختفية $N^{'}(t)$	$N'(t) = N_0(1 - e^{-\lambda t})$
الكتلة المختفية $m^{\prime}(t)$	$m'(t) = m_0(1 - e^{-\lambda t})$
كمية المادة المختفية $n^{\prime}(t)$	$n'(t) = n_0(1 - e^{-\lambda t})$

- العلاقة بين كمية المادة وعدد النوى $N_A \; n = rac{N}{N_A}$ عدد أفوكادرو $M \; m = rac{N}{N_A} * M$ الكتلة المولية العلاقة بين الكتلة المولية
- وهي المدة الزمنية اللازمة لتفتت $oldsymbol{t_{rac{1}{2}}} = rac{ln2}{\lambda}$ وهي المدة الزمنية اللازمة لتفتت $oldsymbol{N(t_{1/2})} = rac{N_0}{2}$ نصف النوى الأصلية $oldsymbol{t_{1/2}}$
- الفصيلة المشعة : هي مجموعة من النوى ناتجة عن تفتتات متسلسلة للنواة الأصلية
- نشاط عينة مشعة: هو عدد التفتتات الحاصلة لعينة في وحدة الزمن ، نرمز لها ب a(t)

$$a(t)=a_0e^{-\lambda t}$$
 ومنه $a_0=\lambda$. N_0 هه $a(t)=-rac{dN(t)}{dt}$ عيث

بصفة عامة ،عند التاريخ $t_n=n$. حيث $t_{1/2}$ فان: n $N\left(nt_{1\over 2}
ight)=rac{N_0}{2^n}$

 $\frac{1}{\lambda} = \tau$ ثابتة الإشعاعية و au تسمى ثابتة الزمن و تمثل تقاطع المماس عند $extbf{t=0}$



2. النوى و الكتلة و الطاقة

- $\Delta m = [Zm_P + (A Z)m_n m({}_Z^A X)] > 0$ • النقص الكتلى Δm لنواة $\frac{A}{Z}$ يعبر عنه بالعلاقة $E_1 = \Delta m * C^2 [Zm_P + (A - Z)m_n - m(AZ)]C^2 > 0$ ∙ طاقة الربط
 - $\mathcal{E} = \frac{E_l}{\cdot}$

طاقة الربط لنوية

 $\frac{A_1}{Z_1}X_1 + \frac{A_2}{Z_2}X_2 \rightarrow \frac{A_3}{Z_3}X_3 + \frac{A_4}{Z_4}X_4$

الحصيلة الطاقية لتحول نووي

$$\Delta E = [E_l(X_1) + E_l(X_2)] - [E_l(X_3) + E_l(X_4)]$$

$$\Delta E = [m(X_3) + m(X_4)] - [m(X_1) + m(X_2)]. C^2$$

اذا كانت $\Delta {
m E} < 0$ المجموعة تحرر الطاقة إلى الوسط الخارجي اذا كانت $\Delta \mathbf{E} > 0$ المجموعة تكتسب الطاقة إلى الوسط الخارجي

 $E_{\text{libirée}} = |\Delta E|$ الطاقة المحررة (الناتجة) من طرف تفاعل نووي:

الكهرباء

RC 1. تنائى القطب

 $q = c. U_C$

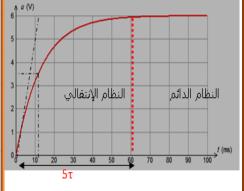
العلاقة بين شحنة المكثف و التوتر بين مربطيه

- $\mathbf{i} = \frac{\mathrm{dq}}{\mathrm{dt}} = \mathbf{c} \cdot \frac{d\mathbf{U_c}}{\mathrm{dt}}$
- العلاقة بين شحنة المكثف و التيارالكهربائي في اصطلاح المستقبل
- $\mathbf{i} = -\frac{d\mathbf{q}}{d\mathbf{t}} = -\mathbf{c}.\frac{d\mathbf{U_c}}{d\mathbf{t}}$
- العلاقة بين شحنة المكثف و التيارالكهربائي في اصطلاح المولد

استجابة تنائي القطب RC لرتبة توتر صاعدة

حل المعادلة التفاضلية المعادلات التفاضلية i(t) التيار q(t) الشحن $U_{ m C}$ التوتر q(t) الشحن $U_{ m C}$ التوتر $q(t) + RC \frac{dq(t)}{dt} = CE$ $U_C(t) + RC \frac{dU_C(t)}{dt} = E$ $i(t) = \frac{E}{R}e^{-\frac{t}{\tau}}$ $q(t) = CE(1 - e^{-\frac{t}{\tau}})$ $U_{\rm C}({\rm t})={\rm E}(1-{\rm e}^{-\frac{1}{\tau}})$

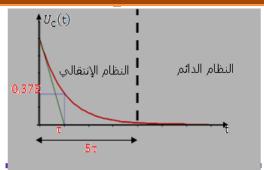
- $0 \le t \le 5 au$ النظام الانتقالي au
 - يشحن المكثف تدريجيا حيث تدوم عملية الشحن auتسمى ثابتة الزمن au=RC
 - $t \geq 5\tau$ النظام الدائم •
 - i(t) = 0 g(t) = E
 - الطاقة المخزونة في المكثف
 - $E_c=rac{1}{2}\mathcal{C}U_{\mathcal{C}}^2(t)=rac{1}{2}*rac{Q^2(t)}{\mathcal{C}}$ النظام الانتقالي \checkmark
 - $E_c = \frac{1}{2}CE^2 = \frac{1}{2} * \frac{q_m^2}{C}$ √ النظام الدائم



- 0,63 E ثابتة الزمن وثمتل الأفصول الذ $\overline{ au}$ يوافق الأرتوب au
- المماس للمنحنى في اللحظة $oldsymbol{t} = oldsymbol{0}$ يقطع المقارب المنحنى أعلاه $U_c = E$

استجابة تنائى القطب RC لرتبة توتر نازلة

حل المعادلة التفاضلية المعادلات التفاضلية i(t) التيار الشحن q(t) U_c التوتر الشحن q(t) $oldsymbol{U_C}$ التوتر $U_C(t) + RC\frac{dU_C(t)}{dt} = 0$ $q(t) + RC\frac{dq(t)}{dt} = 0$ $i(t) = -\frac{E}{R}e^{-\frac{t}{\tau}}$ $U_{\rm C}({\rm t})={\rm Ee}^{-{\rm t}\over{\rm \tau}}$ $q(t) = CEe^{-\frac{t}{\tau}}$



$0 \le t \le 5 au$ النظام الانتقالي

5 auيفرغ المكثف تدريجيا حيث تدوم عملية التفريغ تسمى ثابتة الزمن au=RC

النظام الدائم

 $i(\mathsf{t})=0$ و $U_{\mathrm{C}}(\mathsf{t})=\mathsf{U}$ الطاقة المخزونة في المكثف

 $E_c = \frac{1}{2}CU_C^2(t) = \frac{1}{2} = \frac{Q^2(t)}{C}$ النظام الانتقالي النظام الدائم $E_c = 0j$

هام

- 0,37E ثابتة الزمن تمثل الأفصول الذي يوافق الأرتوب au
- المماس للمنحني في اللحظة $oldsymbol{t}=oldsymbol{0}$ يقطع محور الأفاصيل في اللحظة au أنظر المنحني أعلاه au

1. تنائى القطب RL

قانون أوم بالنسبة للو شيعة

- $U_{
 m L}={
 m r.\,i+Lrac{{
 m di}}{{
 m dt}}}$: نعبر عن التوتر بين مربطي الو شيعة
- $U_R=\mathrm{R.\,i}$: نعبر عن التوتر بين مربطي الموصل الأومي \checkmark
- بالنسبة لتيار ثابت I=cte فان فا $rac{ ext{di}}{ ext{dt}}=0$ الوشيعة تتصرف كموصل أومي

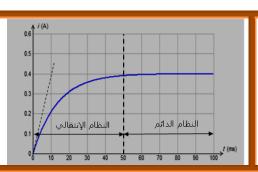
استجابة تنائى القطب RL لرتبة توتر صاعدة

حل المعادلة التفاضلية			المعادلة التفاضلية
$U_{ m L}$ التوتر	$U_{ m R}$ التوتر	التيار الكهربائي	التيار الكهربائي
$U_L = rac{E}{R_T} * \mathbf{r} \left(1 - \mathbf{e}^{-rac{t}{ au}} ight) + \mathbf{E} \mathbf{e}^{-rac{t}{ au}}$ حالة r مهملة نجد: $U_L = \mathbf{E} \mathbf{e}^{-rac{t}{ au}}$	$U_R = rac{E}{R_T} * \mathrm{R}(1 - \mathrm{e}^{-rac{t}{ au}})$ حالة r مهملة نجد: $U_R = E(1 - \mathrm{e}^{-rac{t}{ au}})$	$i(t) = \frac{E}{R_T} (1 - e^{-\frac{t}{\tau}})$	$i(t) + \frac{L}{R_T} \frac{di(t)}{dt} = \frac{E}{R_T}$

تسمى ثابتة الزمن $au = rac{L}{R_T}$

 $0 \le t \le 5\tau$ النظام الانتقالي: 5 auيتزايد التيار الكهربائي تدريجيا حيث تدوم هذه عملية $i_{\text{max}} = \frac{E}{R_{\text{T}}}$ $t \geq 5\tau$ النظام الدائم

الطاقة المخزونة في المكثف



- $E_c=rac{1}{2}Li^2$ النظام الانتقالي
- $E_c = \frac{1}{2}Li_{max}^2 = \frac{1}{2}L.\left(\frac{E}{R_T}\right)^2$ النظام الدائم
- $0,63rac{E}{R_{\star}}$ ثابتة الزمن au ثمتل أفصول القيمة au
- $t=rac{E}{R_t}$ و المستقيم ذو المعادلة t=0 و أنت والمعادلة عند اللحظة au

استجابة تنائى القطب RL لرتبة توتر نازلة

النظام الانتقالي يتغير التيار الكهربائي تدريجيا حيث تدوم هذه عملية تسمى ثابتة الزمن $au = \frac{L}{R_{m}}$

<u> </u>
$U_{ m L}$ بالنسبة للتوتر
$U_L = \frac{E}{R_T} * re^{-\frac{t}{\tau}} - Ee^{-\frac{t}{\tau}}$
$U_L = \frac{1}{R_T} * \text{re } \tau - \text{Ee } \tau$
حالة r مهملة نجد:
$H_{-} - F_{0}^{-}$

حل المعادلة التفاضلية
$$U_{
m R}$$
 بالنسبة للتوتر

$$U_R = \mathrm{R}rac{E}{R_T}\mathrm{e}^{-rac{\mathrm{t}}{ au}})$$
حالة r مهملة نجد: $U_R = E\mathrm{e}^{-rac{\mathrm{t}}{ au}}$

$$i(t) = \frac{E}{R_T} e^{-\frac{t}{\tau}}$$

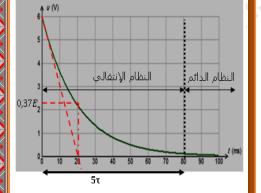
المعادلات التفاضلية

$$i(t) + \frac{L}{R_T} \frac{di(t)}{dt} = 0$$

- $0 \le t \le 5 au$ النظام الانتقالي •
- 5 au يتناقص التيار الكهربائي تدريجيا حيث تدوم هذه عملية ثابتة الزمن $au = \frac{L}{R_T}$
 - $t \ge 5 \tau$ النظام الدائم
 - $U_L = 0$ و

الطاقة المخزونة الوشيعة

- $E_c = \frac{1}{2}Li^2$
- النظام الانتقالي
- $E_c = 0$
- النظام الدائم



- 0,37E ثابتة الزمن au ثمتل أفصول النقطة
- ثابتة الزمن au ثمتل أفصول نقطة تقاطع مماس المنحنى عند اللحظة t=0 و محور الأفاصيل

2. التذبذبات الحرة في الدارة RLC

تفريغ مكتف في وشيعة مثالية (r=0)

 $U_C + U_L = 0$

بتطبيق قانون إضافية التوترات

حل المعادلة التفاضلية

المعادلة التفاضلية

$U_{ m C}$ التوتر

 \mathbf{q} التوتر U_{C} الشحنة

$$q(t) = Q_m cos(\frac{2\pi}{T_0}t + \varphi)$$

$$(u_{m}\cos(\frac{2\pi}{\pi}t+\varphi))$$

$$\frac{\mathrm{d}^2\mathbf{q}}{\mathrm{d}t^2} + \frac{1}{LC}\mathbf{q} = 0$$

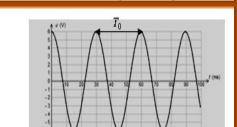
$$U_{c}(t) = U_{m}\cos(\frac{2\pi}{T_{0}}t + \varphi)$$
 $\frac{d^{2}q}{dt^{2}} + \frac{1}{LC}q = 0$ $\frac{d^{2}U_{c}}{dt^{2}} + \frac{1}{LC}U_{c} = 0$

$$\mathbf{i}(\mathbf{t}) = rac{\mathrm{dq}}{\mathrm{dt}}$$
 تعبير التيار الكهربائي $i(t) = -\mathrm{C.}\,U_mrac{2\Pi}{\mathrm{T_0}}sin\Big(rac{2\Pi}{\mathrm{T_0}}\mathrm{t} + \mathrm{\phi}\Big)$

الدور الخاص التردد الخاص التردد الخاص النبض الخاص
$$\omega_0=rac{2\pi}{T_0}=rac{1}{\sqrt{LC}}$$
 $N=rac{1}{2\pi\sqrt{LC}}$ $T_0=2\pi\sqrt{LC}$

التردد الخاص
$$N = \frac{1}{2-\sqrt{1C}}$$

لدور الخاص
$$T_0=2\pi\sqrt{ ext{LC}}$$



$$i(t) = -\text{C.}\ U_m rac{2\Pi}{T_0} sin \left(rac{2\Pi}{T_0} ext{t} + \phi
ight) \ U_{ ext{c}}(t) = U_{ ext{m}} cos(rac{2\Pi}{T_0} ext{t} + \phi) \ U_{ ext{c}}(t) = U_{ ext{m}} cos(rac{2\pi}{T_0} ext{t} + \phi) \ auction i(0) = -\text{C.}\ U_m rac{2\Pi}{T_0} sin(\phi) \qquad t = 0 \ auction in U_{ ext{C}}(0) = U_{ ext{m}} cos(\phi)$$

الدراسة الطاقية في الدارة المثالية LC

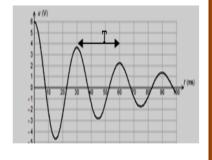
. ${
m E_T} = rac{1}{2} {\it CU_C^2} + rac{1}{2} {\it Li^2}$ الطاقة المخزونة في الدارة ادن $\frac{dE_T}{dt} = 0$ ومنه $\frac{d^2q}{dt^2} + \frac{1}{LC}q = 0$ حيث $\frac{dE_T}{dt} = L\frac{dq}{dt}(\frac{d^2}{d^2t}q + \frac{1}{LC}q)$ الطاقة المخزونة في الدارة تنحفض

$\mathbf{r} \neq \mathbf{0}$ تفریغ مکتف فی وشیعة حقیقیة \mathbf{r}

 $U_{\rm C} + U_{\rm L} + U_{\rm R} = 0$

بتطبيق قانون إضافية التوترات

المعادلات التفاضلية



$oldsymbol{q}$ الشحنة $oldsymbol{U}_{ extsf{C}}$

$$\frac{\mathrm{d}^2\mathbf{q}}{\mathrm{d}^2} + \frac{R_T}{L}\frac{\mathrm{d}\mathbf{q}}{\mathrm{d}\mathbf{t}} + \frac{1}{LC}q = \mathbf{0}$$

$$\frac{d^2q}{d^2} + \frac{R_T}{L}\frac{dq}{dt} + \frac{1}{LC}q = 0$$

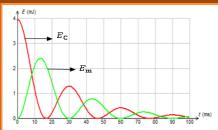
$$\frac{d^2U_c}{dt^2} + \frac{R_T}{L}\frac{du_c}{dt} + \frac{1}{LC}U_c = 0$$

- الجزء المسؤول عن الخمود هو
- R صغيرة نحصل على نظام شبه دوري
- کبیر نظام لادوري و اذا کانت $R=R_{C}$ نحصل نظام حرج R

هام جدا:

من أجل الحصول على نظام دوري نقوم بصيانة التذبذبات بواسطة مولد يزود الدارة بتوتر يحقق العلاقة $U_C + U_L + U_R = U_S$ التالية $U_S = Ki$ بتطبيق قانون إضافية التوترات نجد:

وبالتالي: $K = R_T$ نحصل على تذبذبات جيبية $\frac{d^2 U_C}{d^2 t} + \frac{1}{LC} U_C + \frac{1}{L} (R_T - K) \frac{d U_C}{dt} = 0$



$${
m E_T} = rac{1}{2} C U_C^2 + rac{1}{2} L i^2$$
 RLC الدراسة الطاقة للدارة $rac{{
m dE_T}}{{
m d}^2} = {
m L} rac{{
m dq}}{{
m d}t} = {
m L} rac{{
m dq}}{{
m d}t} = {
m L} rac{{
m dq}}{{
m d}t} \left(rac{{
m d}^2}{{
m d}^2} q + rac{1}{LC} q
ight) = rac{{
m dE_T}}{{
m d}t} = -R i^2 < 0$

الطاقة المخزونة في الدارة تتناقص خلال الزمن

التذبذبات القسرية في الدارة RLC المتوالية (خاص ب ع ر)

يرغم المولد الدارةRLC على التذبذب بتردد N نقول أن التذبذبات قسرية

تحدث ظاهرة الرنين

 $N = N_0 = \frac{1}{2\pi\sqrt{LC}}$ حيث تأخد الشدة الفعالة للتيار قيمة Z = R قصوی و التردد الخاض للدارة N_0

$$oldsymbol{arphi} oldsymbol{\phi} = rac{2\pi au}{T}$$
 هو التأخر الزمني بين ش

τ هو التأخر الزمني بين شدة التيار و التوتر و T الدور

ممانعة الدارة Z

او
$$Z = \frac{U_m}{I_m} = \frac{U_e}{I_e}$$

$$Z = \sqrt{R^2 + (Lw - \frac{1}{Cw})^2}$$

w النبض الخاص للدارة RLC التوتر القصوي بين $oldsymbol{U}_m$ RLC التوتر الفعال بين U_e

$$tg\varphi = \frac{Lw - \frac{1}{Cw}}{R}$$
$$cos\varphi = \frac{R.I_{m}}{U_{m}} = \frac{R}{Z}$$

القدرة المتوسطة تعرف $P = U_e.I_e cos \varphi$ بالعلاقة

معامل الجودة

$$Q = \frac{N_0}{\Delta N} = \frac{1}{R} \sqrt{\frac{L}{C}}$$

عرض المنطقة الممررة حيث: ΔN

$$\Delta N = \frac{R}{2\pi L}$$

على التأثير الكثافي u(t) متقدم في المتعلق بu(t) على التأثير الكثافي عندم في التأثير الكثافي عندم في المتعلق بu(t)الطور على (i(t

فان $\sigma < 0$ يتفوق التأتير الكثافي المتعلق ب $\frac{1}{Cw}$ على التأثير التحريضي $\phi < 0$ فان $Lw < \frac{1}{Cw}$ على (u(t

فان arphi=0 حالة الرنين حيث $ext{R}= ext{Z}$ الممانعة تكون دنوية u(t) و u(t) على توافق في الطور ω

الموجات الكهرمغنطيسية نقل المعلومة وتضمين الوسع

S(t) تضمين الوسع: هوتغير وسع الموجة الحاملة حسب الإشارة المضمِنة

التوتر المضمَّن *U*_M(t)

توتر الموجة الحاملة P(t)

توتر الإشارة المضمِنة +المركبة المستمرة

$$U_{\rm M}(t) = \mathbf{k}(S(t) + U_0)P(t)$$

$$U_{\rm M}({\rm t}) = {\rm k}(S(t) + U_{\rm 0}) \cdot P_{max} \cdot \cos(2\pi N_{\rm p}t)$$

$$P(t) = P_{max} \cos(2\pi N_p t)$$

$$S(t) = S_{max} \cos(2\pi N_s t) + U_0$$

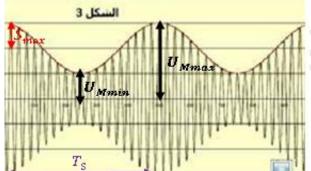
وسع التوتر المضمّن

$$egin{aligned} U_{Mmax}(t) &= k.\, P_{max}.\, U_{O}[m\cos(2\pi N_{s}t)+1] \ & ext{ تتغیر قیمة } U_{Mmax}(t) \ & ext{ بین قیمتین هما} \ & ext{ } U_{Mmax} &= A[1+m] \ & ext{ } U_{Mmin} &= A[1-m] \end{aligned}$$

نسبة التضمين

$$m = \frac{U_{Mmax} - U_{Mmin}}{U_{Mmin} + U_{Mmin}} = \frac{S_{max}}{U_{O}}$$

دور الإشارة المضمِنة $T_{ m S}$

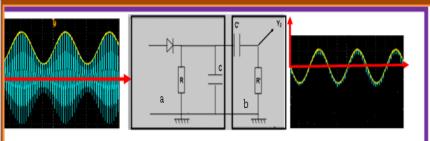


شروط تضمين جيد

- يكون التضمين ذا جودة عالية m < 1
- $N_P\gg N_S$ يكون تضمين جيد $N_P\gg 10N_S$

إزالة التضمين

إزالة التضمين هو استرجاع الإشارة S(t) المرسلة عبر الموجة المصمّنة



• الجزء a (كاشف الغلاف)

ازالة القيم السالبة و الجزء المتبقي من الموجة الحاملة التركيب

• الجزء b المرشح الممرر للتوترات العالية

لا يسمح بمرور التوترات المستمرة **إزالة** ا**لمركبة المستمرة**

هام:

 $T_{
m P}\ll {
m T}<{
m T}_{
m S}$ للحصول على كشـف غلاف جيد ينبغي أن تحقق ثابتة الزمن au المتراجحة التالية و $T_{
m S}$ دور الإشـارة المضمِنة $T_{
m P}$

الميكانيك

		ووانین نیوتن	
	$\overrightarrow{a_G} = rac{d \overrightarrow{V_G}}{dt}$ متجهة التسارع	$\overrightarrow{V_G} = rac{d \overrightarrow{OG}}{dt}$ متجهة السرعة	متجهة الموضع
	$\overrightarrow{a_G} = a_x \vec{\iota} + a_y \vec{j} + a_z \vec{k}$ $\Rightarrow \begin{cases} a_x = \frac{dV_x}{dt} = \ddot{x} \\ a_y = \frac{dV_y}{dt} = \ddot{y} \\ a_z = \frac{dV_z}{dt} = \ddot{z} \end{cases}$	$\overrightarrow{V_G} = V_x \vec{\imath} + V_y \vec{\jmath} + V_z \vec{k}) \Rightarrow \begin{cases} V_x = \frac{dx}{dt} = \dot{x} \\ V_y = \frac{dy}{dt} = \dot{y} \\ V_z = \frac{dz}{dt} = \dot{z} \end{cases}$	$\overrightarrow{OG} = x\overrightarrow{i} + y\overrightarrow{j} + z\overrightarrow{k}$
	منظم متجهة السارع	منظم متجهة السرعة	منظم متجهة الموضع
	$\ \overrightarrow{a_G}\ = \sqrt{a_x^2 + a_y^2 + a_z^2}$	$\left\ \overrightarrow{V_{G}}\right\ = \sqrt{V_{x}^2 + V_{y}^2 + V_{z}^2}$	$\ \overrightarrow{OG}\ = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$
7			1 1 1 1 1

هام جدا:

$$a_{
m n}=rac{{
m v}^2}{0}$$
 و $a_{
m T}=rac{dv}{dt}$ حيث $\overrightarrow{a_{
m G}}=\overrightarrow{a_{
m T}}+\overrightarrow{a}_{
m n}$ و $lacktriangle$

أي الحركة متسارعة
$$\overrightarrow{a_G}.\overrightarrow{V_{\mathsf{G}}}>0$$
 •

أي الحركة متباطئة
$$\overrightarrow{a_G}.\overrightarrow{\mathrm{V_G}} < 0$$

ي الحركة متباطئة
$$\overline{a_G}. \, \overline{V_G} < 0$$
 \bullet الحركة مستقيمية منتظمة $\overline{a_G}. \, \overline{V_G} = 0$

القانون الأول مبدأ القصور القانون الثاني مبرهنة مركز القصور
$$\overline{F}_{A/B} = -\overline{F}_{B/A}$$

$$\sum \overline{F}_{ext} = m \frac{d\overline{V}_G}{dt} = m \overline{a}_G^2$$

$$\sum \overline{F}_{ext} = 0$$

$$\overline{V}_G = \overline{cte} \begin{cases} \overline{V}_G = \overline{0} \\ \overline{V}_G = \overline{cte} \neq \overline{0} \end{cases}$$

تطسقات

السقوط الرأسي الحر

بتطبيق القانون الثاني لنيوتن نجد: $\vec{a} = \vec{g}$ بالإسقاط على المحور Oz بتطبيق الثاني لنيوتن نجد

المعادلات الزمنية (OZ موجه نحو الأسفل)

 $\mathbf{a}_{\mathbf{Z}} = \mathbf{g}$

المعادلات الزمنية (OZ موجه نحو الأعلى)

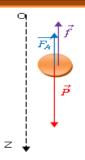
$$\mathbf{a}_{\mathbf{Z}} = -\mathbf{g}$$

السقوط الرأسي باحتكاك

بتطبيق القانون 2 لنيوتن نحدد المعادلة التفاضلية

دافعة ارخميدس الكتلة الحمية للمائع و m V حجم $m ec F_A = ho_f.V ec g$ المائع المزاح

قوة الاحتكاك المائع ونميز نموذجين أساسين



- في حالة الأجسام الصغيرة ذات $\mathbf{f} = \mathbf{k} \mathbf{v}$ السرعات الضعيفة منحى القوة $ilde{f}$ معاكس لمنحى متجهة السرعة
- في حالة الأجسام الكبيرة ذات $\mathbf{f} = \mathbf{k} \mathbf{v}^2$ السرعات الكبيرة ومنحاها معاكس لمنحى متجهة السرعة

n=1 المعادلة التفاضلية للحركة بالنسبة n=1

$$\frac{dV}{dt} = A - BV^2$$

$$\mathbf{V_l} = \sqrt[2]{rac{A}{B}}$$
 السرعة الحدية

$$\frac{dV}{dt} = A - BV$$

$$V_l = \frac{A}{B}$$
 السرعة الحدية

المقادير المميزة

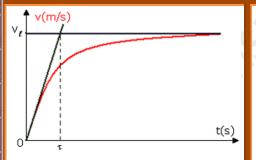
 $\sum \vec{F}_{\rm ex} = \vec{0}$ (النظام الدائم) $V_{\rm l}$ السرعة الحدية

القيمة التجريبية لV تحدد من خلال المنحني و القيمة النظرية تحدد من خلال المعادلة التفاضلية

- $a_0 = A$: التسارع البدئي باعتبار السرعة البدئية منعدمة نجد \bullet القيمة التجريبية ل a_0 تحدد من المنحنى و القيمة النظرية تحدد من خلال المعادلة التفاضلية
 - $\tau = \frac{V_1}{a_0}$ الزمن المميز للحركة •



 $(\frac{\mathrm{d} v}{\mathrm{d} t})_{\mathbf{i}} = a_{\mathbf{i}}$ مع $\mathbf{V}_{\mathbf{i}+1} = \mathbf{V}_{\mathbf{i}} + a_{\mathbf{i}} \Delta \mathbf{t}$ حسابیا نعتمد طریقة أولیر: و Δt تسمى خطوة الحساب



 Δt عملیا نأخد $\Delta t = \frac{\tau}{10}$ کلما کانت صغيرة كلما النتائج المحصل عليها مطابقة للنتائج التجريبية

الحركات المستوية

حركة قذيفة في مجال الثقالة تنطلق من نقطة دات الإحداتيات (0; 0) وبسرعة بدئية $ec{V}_0$ تكون زاوية lpha مع المحور (Ox)

المعادلة الزمنية التي تحققها احداتيات

المعادلة الزمنية التي

احداتيات متجهة

احداتيات متجهة

Bensad salaheddine

مركز القصور	تحققها سرعة مركز القصور	التسارع	السرعة
$\begin{cases} x = V_0 \cos \alpha. t \\ y = -\frac{1}{2}gt^2 + V_0 \sin \alpha. t \end{cases}$	$\begin{cases} V_x = V_0 \cos \alpha \\ V_y = -gt + V_0 \sin \alpha \end{cases}$	$\vec{a} \begin{cases} a_x = 0 \\ a_y = -g \end{cases}$	$\overrightarrow{V_0} \begin{cases} V_{0X} = V_0 \cos \alpha \\ V_{0Y} = V_0 \sin \alpha \end{cases}$

$$y = \frac{-g}{2V_0^2 \cos^2 \alpha} x^2 + \tan \alpha . x$$

- معادلة المسار في حالة انطلاق القديفة من أصل النقطةO
 - هام جدا

 $y = \frac{g}{2V_0^2 cos^2 \alpha} x^2 + tan\alpha.x$ إدا كان المحور (Oy) موجه نحو الأسفل تصبح معادلة المسار على الشكل

إحداتيات قمة المسار*F*

تصل القديفة إلى قمة المسار فتنعدم $\mathbf{V_y}$ إدن يمكن تحديد لحظة وصول القديفة إلى القمة $\mathbf{t}=rac{V_0 \sin lpha}{g}$ نعوض $\mathbf{x_F}=rac{V_0^2}{2g} \sin 2lpha$ في معادلة المسار نجد $\mathbf{y_F}=rac{v_0^2}{2g} \sin^2 lpha$

إحداتيات المدى *P*

OX حالة سقوط القديفة على المحور y=0 y=0 نحل المعادلة $x^2+\tan\alpha$ x=0 نحل المعادلة $x_P=rac{V_0^2}{g}sin2\alpha$ $y_P=0$ نحصل على أكبر مدى $x_P=\frac{\pi}{4}$

 ${f \alpha}$ ملحوظة تنطلق القديفة من نقطة دات الإحداتيات (y_0 ; 0) وبسرعة بدئية ${f ec V}_0$ تكون زاوية ${f \alpha}$ المحور (Ox)

 $y=rac{g}{2V_0^2cos^2lpha}x^2+ anlpha$ عادلة المسار: المحور (Oy) موجه نحو الأسفل

حركة دقيقة مشحونة في مجال مغنطيسي منتظم

- تخضع دقیقة مشحونة دات شحنة q تتحرك بسرعة $ec{V}$ داخل مجال مغنطیسي متجهته $ec{B}$ إلى قوة مغنطیسية $ec{F}$ تسمی قوة لورنتز حیث: $ec{F}=qec{V}\wedgeec{B}$
- بتطبیق ق2 لنیوتن نجد: متجهة التسارع $\vec{a} = \frac{q}{m} \vec{V} \wedge \vec{B}$) بتطبیق ق2 لنیوتن نجد متجهة التسارع مغناطیسیة
 - ادا كانت السرعة البدئية $\overrightarrow{V_0}$ متوازية مع \overrightarrow{B} فان الحركة مستقيمية منتظمة $oldsymbol{ec{B}}$
 - $\mathbf{R}=rac{\mathbf{m}\mathbf{V}_0}{|\mathbf{q}|.\mathbf{B}}$ ادا كانت السرعة البدئية مودية على \overrightarrow{B} فان الحركة دائرية منتظمة شعاعها \overline{V}_0
 - $D_m = rac{dL}{mV_0} q B$ الإنحراف المغنطيسي يتناسب مع شدة المجال المغنطيسي q

حركة دقيقة مشحونة في مجال كهرساكن خاص بعلوم رياضية

- مع \overrightarrow{E} متجهة المجال الكهرساكن $\overrightarrow{F_e}=q\overrightarrow{E}$ مع القوة الكهرساكن
- بتطبق قُ 2 لنيوتن نَجد مُتجهة التسارع $\vec{a} = \frac{q}{m} \vec{E}$ (إُذَا كانتُ الشحنة تخضع فقط للقوة المحدثة من طرف المجال الكهرساكن)
 - ادا كانت السرعة البدئية $\overline{V_0}$ متوازية مع $\overline{
 m E}$ فان الحركة مستقيمية متغيرة بانتظام $oldsymbol{ec{E}}$
 - ادا كانت السرعة البدئية $\overrightarrow{V_0}$ غير متوازية مع $\overrightarrow{\mathrm{E}}$ فان الحركة شلجمية \bullet

الأقمار الاصطناعية و الكواكب

القانون الأول

في المعلم المركزي الشمسي مسار مركز قصور كل كوكب عبارة عن اهليليج إحدى بؤرتيه منطبق مع مركز لشمس

القانون الثاني

تكسح القطعة التي تربط مركز الشمس بمركز الكوكب مساحات متقايسة خلال نفس المدة الزمنية القانون الثالث

يث a نصف المحور الكبير للاهليليج وT الدور المداري للكوكب $\frac{T^2}{a^3}=\mathbf{K}=\mathbf{cte}$

ملحوظة

متجهة تسارع مركز قصور الكوكب $\overline{a}_p = -rac{Gm_S}{r^2}\overline{u_{
m sp}}$ هي المسافة بين مركز الكوكب و مركز الكوكب $ec{a} = rac{{
m v}^2}{r} ec{n}$ أي $ec{a} = rac{{
m v}^2}{r}$ بالنسبة للحركة الدائرية المنتظمة تكون متجهة التسارع انجدابية مركزية

القانون 3 لكيبلر	الدور المداري	سرعة قمر حول الشمس
$\frac{T^2}{r^3} = \frac{(2\Pi)^2}{G.m_S}$	$T=2\pi\sqrt{\frac{r^3}{Gm_T}}$	$ extbf{\emph{V}} = \sqrt{rac{Gm_s}{r}}$ المسافة بين مركزي القمر والشـمس r
القانون 3 لكيبلر	الدور المداري	سرعة قمر حول الأرض على
$\frac{\mathrm{T}^2}{\left(\mathbf{r}_{\mathrm{T}}+\boldsymbol{h}\right)^3} = \frac{(2\Pi)^2}{\mathrm{G.m_S}}$	$T=2\pi\sqrt{\frac{(r_T+h)^3}{Gm_T}}$	$V = \sqrt{rac{Gm_T}{ extbf{r}_ ext{T} + m{h}}}$ الارتفاع عن سطح الأرض h

ملحوظة

لكي يبدو قمرا اصطناعيا ساكنا بالنسبة لملاحظ أرضي يجب:أن يدور في مستوى خط الاستواء حول الأرض في نفس منحى دوران الأرض حول محورها القطبي ودوره المداري يكون مساوي للدور الخاص للأرض

العلاقة الكمية بين مجموع عزوم القوى و التسارع الزاوي العلاقة الاساسية للتحريك $\sum \mathcal{M}_{\Delta}(ec{\mathbf{f}}_{\mathbf{i}}) = \mathbf{J}_{\Delta}\ddot{\mathbf{\theta}}$

التسارع الزاوي	التسارع الخطي	السرعة الزاوية	السرعة الخطية	الأفصول الزاوي	الأفصول المنحني
$\ddot{\boldsymbol{\Theta}} = \frac{\mathrm{d}^2 \boldsymbol{\Theta}}{\mathrm{d} t^2} = \frac{d \dot{\boldsymbol{\Theta}}}{\mathrm{d} t}$	التسارع المماسي $a_T = rac{ ext{dv}}{ ext{dt}}$ التسارع المنظمي $a_n = rac{ ext{V}^2}{ ext{r}}$	$\dot{\Theta} = \frac{d\theta}{dt}$	$V = \frac{dS}{dt}$	$\theta = (\widehat{OM_0}; \widehat{OM})$	$S = \widehat{M_0M}$

- $\mathbf{S} = \mathbf{R} \mathbf{ heta}$ العلاقة بين الأفصول المنحني و الأفصول الزاوي \checkmark
 - $\mathbf{V} = \mathbf{r}\dot{\mathbf{\theta}}$ العلاقة بين السرعة الخطية و السرعة الزاوية \checkmark
- $a_t = r\ddot{ heta}$ العلاقة بين التسارع المماسي و التسارع الزاوي \checkmark
- $a_n = r \dot{ heta}^2$ العلاقة بين التسارع المنظمي و السرعة الزاوية \checkmark
 - -دیث: $\mathcal{M}_{\Delta}(\vec{\mathbf{F}}) = \mp F.d$ کے عزم قوۃ بالنسبة لمحور Δ
 - المسافة الفاصلة بين خط تأتير القوة ومحور الدوران d
- ∓ تتعلق بمنى الدوران + ادا كانت القوة تدير في نفس المنحى الإعتباطي
 - $\sum m{\mathcal{M}}_{\Delta}(ec{\mathbf{f}}_{\mathbf{i}}) = \mathbf{J}_{\Delta}\ddot{\mathbf{ heta}}$ العلاقة الأساسية للديناميك (العلاقة التحريكية) \checkmark

الدوران المتغير بانتظام	الدوران المنتظم	
$\ddot{\theta} = cte \neq 0$	$\ddot{\Theta}=0$	تعریف
$\dot{\theta}(t) = \ddot{\theta}.t + \dot{\theta}_0$	$\dot{\theta} = \dot{\theta}_0 = cte$	المعادلة الزمنية للسرعة الزاوية
$\theta(t) = \frac{1}{2}\ddot{\theta}.t^2 + \dot{\theta}_0t + \theta_0$	$\theta(t) = \dot{\theta}.t + \theta_0$	المعادلة الزمنية للأفصول الزاوي

المجموعات الميكانيكية المتذبذبة

- المتذبذبات الحرة تكون التذبذبات حرة عندما لا تستقبل المجموعة الميكانيكية أتناء حركتها الطاقة من الوسط الخارجي
 - في غياب الاحتكاكات تتذبذب المجموعة إلى ما نهاية
 - عند وجود الاحتكاكات يتناقص الوسع القصوي للحركة التذبذبية بدلالة الزمن فيتوقف المتذبذب عند موضع التوازن المستقر
 - أنظمة الخمود
 - ✓ نظام شبه دوري خمود ضعيف يتناقص الوسع بشكل أسي ونرمز لشبه الدور بالرمز T
 ✓ نظام لا دوري خمود حاد يعود المتذبذب إلى موضع توازنه دون تذبذب

نواس بسیط	نواس وازن	نواس اللي	نواس المرن	المتذبذب الميكانيكي
الجسم النقطي	الجسم الصلب	الساق	الجسم الصلب	_
			المرتبط بالنابض	المدروسة

	نواس وازن	ً نواس اللي	موضع التوازن المرن المر	
الأفصول الزاوي θ	الأفصول الزاوي θ	الأفصول الزاوي θ	x الأفصول	المقدار المستعمل للمعلمة
$\mathcal{M}_{\Delta}(ec{P})=$ الوزن عزمه $\mathcal{M}_{\Delta}(ec{P})=$ - $mglsin heta$ ا طول الخيط في حالة التذبذبات الصغيرة $ heta$ نجد $ heta=sin heta=sin heta$	$M_{\Delta}(ec{P})=-mgOGsin heta$ الوزن عزمه $M_{\Delta}(ec{P})=-mgOGsin heta$ في حالة التذبذبات الصغيرة $\sin heta=\sin heta$ نجد $ heta=sin heta=\infty$ $M_{\Delta}(ec{P})=-mgOG$.	مزدوجة اللي عزمها $oldsymbol{\mathcal{M}}_{oldsymbol{\mathcal{C}}} = - oldsymbol{C}$ ثابتة اللي $oldsymbol{C}$	$\vec{\mathbf{T}} = -\mathbf{k} \Delta \boldsymbol{l}. \hat{\mathbf{I}}$ حيث آ متجهة وحيدية موجهة من الطرف الثابض نحو الطرف الحر للنابض	مفعول الإرتداد
$\ddot{oldsymbol{ heta}}+rac{ extstyle{g}}{1}oldsymbol{ heta}$ في حالة التذبذبات الصغيرة	$\ddot{ heta} + rac{ ext{mg.0G}}{ ext{J}_{\Delta}} heta$ في حالة التذبذبات الصغيرة	$\ddot{\boldsymbol{\theta}} + \frac{\mathbf{c}}{\mathbf{J}_{\Delta}} \mathbf{\theta} = 0$	$\ddot{X} + \frac{K}{m}X = 0$	المعادلة التفاضلية
$\mathbf{\omega_0} = \sqrt{rac{g}{1}}$	$\omega_0 = \sqrt{\frac{mg.0G}{J_{\Delta}}}$	$\omega_0 = \sqrt{\frac{c}{J_\Delta}}$	$\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}}$	النبض الخاص
$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{1}{g}}$	$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{J_\Delta}{mg.og}}$	$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{J_{\Delta}}{C}}$	$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{\mathrm{m}}{\mathrm{k}}}$	الدور الخاص
$f_0 = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{g}{l}}$	$f_0 = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{mg.oG}{J_{\Delta}}}$	$f_0 = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{C}{J_\Delta}}$	$f_0 = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{k}{m}}$	التردد الخاص

- $heta(t) = heta_{
 m m}.\cos(rac{2\pi}{T_0}t + oldsymbol{\phi})$ حل المعادلة الزمنية ادا كان المتغير هو الأفصول الزاوي $oldsymbol{ heta}$
- $X(t) = X_m.\cos(\frac{2\pi}{T_0}t + \phi)$ x حل المعادلة الزمنية ادا كان المتغير هو المعادلة الزمنية حل المعادلة الزمنية ادا كان المتغير على المعادلة الزمنية ادا كان المتغير على المعادلة الزمنية حل المعادلة الزمنية ادا كان المتغير على المعادلة الزمنية المتغير على المعادلة المتغير على المعادلة المتغير على المتغي
 - θ_{m} و X_{m} تحدد بالاعتماد على الشروط البدئية

 $T_{\rm e}$ ظاهرة الرئين عندما تفرض مجموعة خارجية على المتذبذب دورها $T_{\rm e}$ حيث يصبح وسع التذبذبات متعلق بالدور و عندما يصبح $T_{\rm o}$ مع $T_{\rm o}$ الدور الخاص للمتذبذب يأخد الوسع القصوي للتذبذبات قيمة قصوى فنسمي هذه الظاهرة الرئين

المظاهر الطاقية

- $W_{A \to B}(\vec{F}) = \vec{F}. \overrightarrow{AB} = F. AB. \cos(\vec{F}, \overrightarrow{AB})$ شغل قوة ثابتة مطبقة على جسم صلب في إزاحة
- $\mathbf{W}(\vec{\mathbf{F_i}}) = \mathcal{M}_{\Delta}(\vec{\mathbf{F_i}}) \cdot \Delta \mathbf{\theta}$ شغل قوة عزمها ثابت مطبقة على جسم صلب في دوران حول محور ثابت ullet
 - زاوية الدوران $\Delta \theta = 2\pi$. ميث n عدد الدورات المنجزة
 - $W(\overrightarrow{P)}_{ ext{A} o ext{B}}=mg(Z_A-Z_B)=\mp mgh$ شغل وزن الجسم $W(\overrightarrow{P)}_{ ext{A} o ext{B}}=+mgh$ حالة الصعود $W(\overrightarrow{P)}_{ ext{A} o ext{B}}=-mgh$ حالة الصعود
 - $\Delta E_{\mathit{C}_{A o B}} = E_{\mathit{C}}(\mathit{B}) E_{\mathit{C}}(\mathit{A}) = \sum W_{\mathrm{A} o \mathrm{B}}ig(\overline{\mathrm{F}_{\mathrm{ext}}}ig)$ مبرهنة الطاقة الحركية •
 - طاقة الوضع الثقالية $E_{PP}=mgZ+C$ باعتبار المحور OZ موجه نحو الأعلى).

C ثابتة تتعلق بالحالة المرجعية.

نواس اللي

 $egin{aligned} W_{A o B}(ec{\mathsf{F}}) &= rac{1}{2} \mathit{C}(heta_1^2 - heta_2^2) \ \mathrm{E}_{\mathrm{Pe}} &= rac{1}{2} \mathit{C}.\, heta^2 + \mathsf{C} \ \mathrm{elign} \ \mathrm{E}_{\mathrm{Pe}} &= rac{1}{2} \mathit{J}_\Delta.\, \dot{ heta}^2 \end{aligned}$ الطاقة الحركية $\mathbf{E}_{\mathrm{Pe}} &= \mathbf{E}_{\mathrm{C}} + \mathbf{E}_{\mathrm{Pe}} + \mathbf{E}_{\mathrm{PP}} \ \mathrm{elign} \ \mathrm{elign} \ \mathrm{elign} \end{aligned}$ الطاقة الميكانيكية $\mathbf{E}_{\mathrm{m}} = \mathbf{E}_{\mathrm{c}} + \mathbf{E}_{\mathrm{Pe}} + \mathbf{E}_{\mathrm{Pe}} + \mathbf{E}_{\mathrm{PP}} \ \mathrm{elign} \ \mathrm{elign} \end{aligned}$

النواس المرن الأفقي

النواس المرن في وضع أفقي $E_{PP}=0$ النواس المرن في وضع مائل أو رأسي $E_{PP}\neq 0$ النواس المرن في وضع مائل أو رأسي الطاقة الحركية $E_{Pe}=rac{1}{2}m$. $E_{m}=E_{c}+E_{Pe}+E_{PP}$

النواس الوازن (باعتبار الحالة المرجعية لطاقة الوضع حالة التوازن)

$$E_{\rm m} = E_{\rm c} + E_{\rm Pe} = \frac{1}{2} J_{\Delta}. \dot{\theta}^2 + \text{mg. OG}(1 - \cos\theta)$$

• الطاقة الميكانيكية

$$E_{\rm m} = \frac{1}{2} J_{\Delta}. \, \dot{\theta}^2 + {\rm mg. \, OG.} \frac{\theta^2}{2}$$

∙ بالنسبة لتذبذبات الصغيرة نجد

$$E_{\rm m} = {\rm cte} \begin{cases} E_{\rm m}(\theta = \theta_{\rm max}) = {\rm mg.\, OG.} \frac{\theta_{\rm max}^2}{2} \\ E_{\rm m}(\dot{\theta} = \dot{\theta}_{max}) = \frac{1}{2} J_{\Delta}. \, \dot{\theta}_{\rm max}^2 \end{cases}$$

• اذا كانت الاحتكاكات مهملة نجد:

الذرة و ميكانيك نيوتن

- ✓ تغيرات الطاقة للذرات تغيرات مكمات
- ✔ طاقة كل من الذرات و الجزيئات و النوى طاقة غير متصلة نقول أنها مكمات
- v عند انتقال الذرة من مستوى إلى مستوى يتم انبعاث أو امتصاص فوتون تردده \star
 - $|\Delta E| = |E_P E_n| = h.\upsilon_{pn} = \frac{hc}{\lambda}$
 - $n=\infty$ المستوى الأساسي n=1 المستوى المدار الأول $n=\infty$

مستويات الطاقة لذرة مكمات

طيف الانبعاث تتكون أطياف الانبعاث من حزات كل واحدة منها تمثل حزة اشعاع **طيف الامتصاص** عند تسليط طيف ضوئي متصل على ذرة أو جزيئه فإنها تمتص بعض الإشعاعات (الإشعاعات التي يمكن أن تبعتها) فتنخفض الشدة الضوئية الإشعاع الممتص (يظهر موضعها داكنا)



هاده والترخير	تدخير دهيه اد	
التركيز المولي الف	التركيز المولي C	كمية المادة
		m

 $C_{\rm m} = \frac{m}{V}$ $\left[X\right] = \frac{n(X)}{V_{\rm S}}$ $C = \frac{n}{V}$ $n = \frac{m}{M}$

ملحوظة هامة

بالنسبة لمحلول تجاري يحسب تركيز نوع كيميائي X مذاب في المحلول كالتالي يحسب تركيز نوع كيميائي X مذاب في المحلول كالتالي يحسب تركيز نوع كيميائي X و V و لكتلة الحجمية للماء و V عنافة المحلول و V حجم المحلول و V حجم الكيميائي X النسبة المئوية الكتلية للنوع الكيميائي X

التحولات السريعة والتحولات البطيئة

- ✔ يسمى التفاعل الذي يحدث خلاله انتقـال متبادل للإلكترونات بين متفاعلين, تفاعل أكسدة-اختزال
 - ${
 m Re}\,d \longrightarrow Ox + n.e^-$ المختـزل, كل نوع كيميـائي بإمكانه منـح إلكتـرون واحد على الأقل \checkmark
 - $Ox + n.e^- \longleftrightarrow \mathrm{Re}\,d$ المؤكسِد, كل نوع كيميـائي بإمكانه اكتساب إلكتـرون واحد على الأقل \checkmark
 - √ يكون التحول سريعا إذا كان تطور المجموعة لحظيا
 - ✔ يكون التحول بطيئا إذا كان تطور المجموعة بطيئا يتطلب ساعات أو دقائق
 - √ يكون التحول بطيئا جدا إذا كان تطور المجموعة بطيئا جدا يتطلب أياما

التركيز الكتلي

العامل الحركي مقدار يغير سرعة تطور المجموعة الكيميائية (درجة الحرارة تراكيز المتفاعلات و عوامل أخرى)

$$egin{aligned} & Ox_1/\mathrm{red}_1 & Ox_2/\mathrm{red}_2 & ext{instantial parameter} \ & (Ox_1+n_1,e^- \rightleftharpoons \mathrm{red}_1).\,n_2 \ & (\mathrm{red}_2 \rightleftharpoons Ox_2+n_2,e^-).\,n_1 \ & n_2.\,Ox_1+n_1.\,\mathrm{red}_2 \mapsto n_1.\,Ox_2+n_2.\,\mathrm{red}_1 \end{aligned}$$
 المعادلة الحصيلة

التتبع الزمني لتحول كيميائي وسرعة التفاعل

الطرق المستعملة لتتبع تحول كيميائي

قياس المواصلة	قياس الضغط أو الحجم	المعايرة
روصلية المحلول عند اللحظة t : $\sigma=(\lambda_{x^+}+\lambda_{y^-}).\frac{x}{V}+\sigma_0$ موصلية المحلول عند نهاية التحول: $\sigma_f=(\lambda_{x^+}+\lambda_{y^-}).\frac{n_0}{V}+\sigma_0$ موصلية المحلول البدئية σ_0 موصلية المحلول البدئية العلاقة بين تقدم التفاعل عند اللحظة $t=\frac{\sigma-\sigma_0}{\sigma_f-\sigma_0}x_{max}$ والتقدم الأقصى $t=\frac{\sigma-\sigma_0}{\sigma_f-\sigma_0}x_{max}$	$P-P_{atm}=rac{n(gaz)RT}{V}$ عند اللحظة $P_{max}-P_{atm}=rac{n(gaz)_{max}RT}{V}$ عند نهاية التحول P_{max} الضغط البدئي و P_{max} الضغط البدئي و P_{max} العلاقة بين تقدم التفاعل عند اللحظة $x=rac{P-P_{atm}}{P_{max}-P_{atm}}x_{max}$: والتقدم الأقصى	عند التكافؤ $n_0=\mathrm{n_f}$

العلاقة بين المواصلة و الموصلية:

$$G=k.\,\sigma=k\sum\lambda_{x_i}[x_i]$$

ثابتة الخلية $\,\lambda_{x_i}\,$ الموصلية المولية للأيون $\,$

 $V(t)=rac{1}{V}rac{dx}{dt}$ السرعة الحجمية لتفاعل كيميائي

 $\mathrm{x}=rac{\mathrm{x}_{\mathrm{m}}}{2}$ زمن نصف التفاعل $\mathrm{t}_{1/2}$ مدة زمنية يكون فيها

التحولات الكيمائية التي تحدث في منحيين

- $HA \rightleftharpoons A^- + H^+$ الحمض حسب برونشتد كل نوع كيميائي قادر على إعطاء بروتون $HA \rightleftharpoons A^- + H^+$
- $B+H^+ \rightleftharpoons BH^+$ H^+ القاعدة -حسب برونشتد كل نوع كيميائي قادر على إكتساب بروتون \bullet
 - المزدوجة حمض-قاعدة نرمز لها بالكتابة [−]#HA/A

تفاعل حمض قاعدة هو تفاعل يحدث أثناءه تبادل البروتونات H^+ بين حمض HA_1 لمزدوجة HA_1/A_1^- و HA_2/A_2^- القاعدة A_2^- للمزدوجة أخرى

$$HA_1 + A_2^- \rightleftharpoons A_1^- + HA_2$$
 المعادلة الحصيلة $\Leftarrow \begin{cases} HA_1/A_1^- \Leftrightarrow HA_1 \rightleftharpoons A_1^- + H^+ \\ HA_2/A_2^- \Leftrightarrow A_2^- + H^+ \rightleftharpoons HA_2 \end{cases}$ نسبة التقدم النهائي $\pmb{\tau} = \frac{X_f}{X_{max}}$ ادا کان $\tau = 1$ يکون التحول کلي

دقة قياس جهاز pH -متر

تركيز أيونات من خلال قيمة pH

محلول مخفف pH

$$\frac{\Delta[H_3O^+]}{[H_3O^+]}$$

$$[H_3O^+] = 10^{-pH}$$

$$pH = -log[H_3O^+]$$

حالة توازن مجموعة كيميائية

- $Q_{
 m r}=rac{[{
 m C}]^{
 m C},[{
 m D}]^{
 m d}}{[{
 m A}]^{
 m a}\,[{
 m R}]^{
 m b}}$:خارج تفاعل کیمیائی معادلته aA+bB
 ightleftharpoons cC+dD . خارج تفاعل کیمیائی
- ثابتة التوازن $K=Q_{
 m r,eq}=rac{[
 m C]^{
 m c}.[
 m D]^{
 m d}}{[
 m A]^a.[
 m B]^b}$ $oldsymbol{e}_{ ext{r;eq}} = ext{K}$ عندما تكون المجموعة في توازن تصبح $Q_{ ext{r;eq}}$ حبث
 - ثابتة التوازن K للتفاعل: تكون τ كبيرة كلما كانت ثابتة التوازن كبيرة
 - الحالة البدئية للمجموعة المتفاعلة: تكون τ كبيرة كلما كان المحلول مخففا

التحولات المقرونة بالتفاعلات حمض-قاعدة في محلول مائي

- $H_2\mathbf{0} + H_2\mathbf{0} \leftrightharpoons H_3\mathbf{0}^+ + H\mathbf{0}^-$ التحلل البروتوني الذاتي للماء :
- $25^{\circ}C$ عند درجة الحرارة $K_e = [H_3 O^+].[HO^-] = 10^{-14}$ عند درجة الحرارة
 - $pK_e = -logK_e$ عملیا نستعمل
- العلاقة $[H_3O^+] = pH$ تصلح فقط بالنسبة للمحاليل المخففة $pH = -Log[H_3O^+]$ $10^{-6} mol/L \le [H_3 O^+] \le 5.10^2 mol/L$

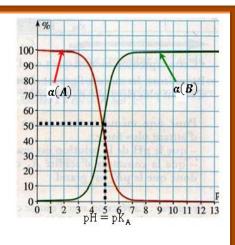
سلم pH للمحاليل المائية

$$\begin{cases} pH < \frac{pK_e}{2} \\ [H_3O^+] > [HO^-] \end{cases}$$

$$\begin{cases} pH = \frac{pK_e}{2} \\ [H_3O^+] = [HO^-] \end{cases}$$

$$\begin{cases} pH > \frac{pK_e}{2} \\ [H_3O^+] < [HO^-] \end{cases}$$

ثابتة الحمضية لمزدوجة حمض-قاعدة: A/B



- تتميز كل مزدوجة حمض قاعدة $\,$ A/B تسمى ثابتة تتميز كل $K_A = \frac{[B_{aq}] \cdot [H_3 O^+_{aq}]}{[A_{aa}]}$ الحمضية حيث :
- $pH = pK_A + lograc{[B]}{[A]}$ pH و K $_A$ العلاقة بين الثابتة الحمضية
- يكون للحمض و القاعدة نفس التركيز $pK_{\mathbf{A}}=pH$
 - تهيمن القاعدة على الحمض [B] > [A] $pK_A < pH$
 - يهيمن الحمض على القاعدة $[B] < [A] pK_A > pH \bullet$
 - نسمي المقدار $\alpha(A) = \frac{|A|}{[A]+[B]}$ نسبة الحمض في المحلول•
 - نسمي المقدار $\alpha(B) = \frac{|B|}{|A|+|B|}$ نسبة القاعدة في المحلول

ثابتة التوازن المقرونة بتفاعل حمض-قاعدة

 A_2/B_2 و A_1/B_1 نعتبر تفاعل حمض –قاعدة للمزدوجتين

$$K = \frac{[B_{1}]_{aq} \cdot [A_{2}]_{aq}}{[A_{1}]_{aq} \cdot [B_{2}]_{aq}} = \frac{K_{A_{1}}}{K_{A_{2}}} \Leftarrow \begin{cases} A_{1}/B_{1} \Rightarrow K_{A_{1}} = \frac{\left[B_{1}_{aq}\right] \cdot \left[H_{3}O^{+}_{aq}\right]}{\left[A_{1}_{aq}\right]} \\ A_{2}/B_{2} \Rightarrow K_{A_{2}} = \frac{\left[B_{2}_{aq}\right] \cdot \left[H_{3}O^{+}_{aq}\right]}{\left[A_{2}_{aq}\right]} \end{cases}$$

تفاعل المعايرة

المعايرة : هو تحديد تركيز غير معروف لحمض أو قاعدة في محلول مائي إنطلاقا من تركيز حمض أو قاعدة معروف

- يجب ان يكون تفاعل المعايرة سريعا و كليا و انتقائيا
- $C_{\rm A}C_{\rm A}={
 m C_BV_B}$ علاقة التكافؤ ${
 m PH_e}$ التكافؤ على على الملون الملائم لمعايرة حمض قاعدة ما، هو الكاشف الذي تضم منطقة إنعطافه قيمة ${
 m PH_e}$ التكافؤ

سبة التقدم لتفاعل معايرة حمض بقاعدة 📗 نسبة التقدم لتفاعل معايرة قاعدة بحمض

$$x_f = \mathbf{C_A}\mathbf{V_A} - [\mathbf{H_3}\mathbf{O}^+]_{\mathbf{f}} * (\mathbf{V_A} + \mathbf{V_B})$$

 $x_f = \mathbf{C_B} \mathbf{V_B} - [\mathbf{HO}^-]_{\mathbf{f}} * (\mathbf{V_A} + \mathbf{V_B})$

التحولات التلقائية ومنحي التطور

$\alpha A + \beta B \rightleftharpoons \gamma C + \lambda D$

معيار التطور التلقائي

تتطور المجموعة ما دامت $K \neq Q_r$ و نميز ثلاث حالات

- المجموعة لا تخضع لأي تطور المجموعة في حالة توازن $K=Q_r$ •
- Do C منحى تكون \mathbb{Q}_r المجموع تتطور في المنحى المباشر الذي يؤدي الى تزايد $K > oldsymbol{Q}_r$
 - B و A المجموعة تتطور في المنحى الغير المباشر $K < Q_r$ •
 - $Red_1 = Ox_1 + n_1e^-$
- بجوار الأنود (القطب السالب)تحدث الأكسدة الأنودية
- $Ox_2 + n_2 e^- \rightleftharpoons Red_2$ بجوار الكاتود (القطب الموجب) يحدث الاختزال الكاتودي .
 - $n_2 Red_1 + n_1 Ox_2
 ightleftharpoons n_2 Red_2$ الحصيلة الكهروكيميائية تكتبullet

كمية الكهرباء القصوى الممكن تمريرهـا من طرف مولد يزود دارة بتياركهربائي شـدته $\, \, {
m I} \,$ خلال مدة زمنية $\, \, \Delta t \,$

$$Q_{\max} = F. n(e^{-})$$
 أو $Q_{\max} = I\Delta t_{\max}$ •

التحولات القسرية

التحليل الكهربائي هو تحول قسري لمجموعة كيميائية تتطور في المنحى المعاكس للمنحى التلقائي

- $Red_1 \leftrightharpoons Ox_1 + n_1e^-$
- بجوار الأنود (القطب الموجب)تحدث الأكسدة الأنودية للمختزل
- $0x_2 + n_2e^- \rightleftharpoons Red_2$
- بجوار الكاتود (القطب السالب)تحدث الاختزال الكاتودي للمؤكسد
 - · يستعمل التحليل الكهربائي
 - ✓ تحضير و تنقية العديد من الفلزات.
 - √ تحضير بعض الغازات مثل : H₂ و Cl₂ و O₂.
- ✓ إعادة شحن بطريات السيارات و الأعمدة القابلة للشحن و غيرها

ملحوظة هامة : انتباه

ُ الأنود في التحولات القسرية هو القطب الموجب و في التحولات التلقائية هو القطب السالب الكاتود في التحولات القسرية هو القطب السالب و في التحولات التلقائية هو القطب الموجب

تفاعلات الأسترة و الحلمأة والتحكم فيها

- تفاعل الأسترة هو تفاعل بين حمض كربوكسيلي و كحول ينتج خلاله استر و الماء .
- **تفاعل الحلماة** هو تفاعل بين الاستر و الماء ينتج خلاله حمض كربوكسيلي و كحول و هو تفاعل عكوس لتفاعل الأسترة أنظر التفاعل أعلاه

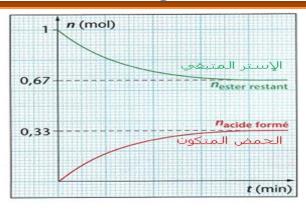


يشتق اسم الإستر من اسم الحمض الكربوكسبلي مع تعويض اللاحقة "ويك" باللاحقة " وات"متبوعا باسم الجذر'R.

'R جدر ألكيلية

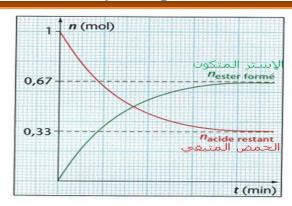
R جدر ألكيلي أو درة هيدروجين

تفاعل الحلمأة



$$K = \frac{[R - \text{COO} - \text{R}'] * [H_2\text{O}]}{[R - \text{COOH}] * [R' - \text{OH}]}$$

تفاعل الأسترة



تابتة التوازن

$$r = rac{n_{exp}}{n_{th}}$$

مردود التفاعل الأسترة

إدا كان الخليط البدئي متساوي المولات فان مردود التفاعل يتعلق بصنف الكحول

حالة الكحول الأولى r=67%

حالة الكحول الثانوي r=60%

حالة الكحول الثالتي r=10%

التحكم في الحالة النهائية

التحكم في سرعة التفاعل

- لتحسبن مردود الأسترة:
- استعمالٍ أحد المتفاعلات بوفرة (المتفاعل الاقل تكلفة)
- إزالة أحد النواتج من الوسط التفاعلي أتناء تكونه أو نعوض الحمض الكربوكسيلي بأندريد الحمض تفاعل
- لتحسين مردود الحلمأة نعوض الماء بأيونات الهيدروكسيد HO للحصول على أيونات الكربوكسيلات التي لا تتفاعل مع الكحول
- تزداد سرعة التفاعل ب:
- و ً رفع درجة حرارة الوسط التفاعلي
 - استعمال حفاز